

Date	Révision	Evolutions du document	Auteur
15/10/12	0	Création	JS
29/09/14	1	Ajout amorçage pompe	JS
28/06/17	2	Internal vacuum range modification	JS
25/10/17	3	Conversion en « docx » avec lien « MES2.xlsx »	DN

**Numéro de série du flotteur *Float Serial Number* : AI2600-19EU005**

OPERATION	Control Result	Expected result
-----------	----------------	-----------------

**FERMETURE :**

Vérifications avant fermeture	<i>Control before closing</i>	OK	OK
Serrage du bouchon de fermeture	<i>End-Cap Torque</i>	OK	10 Nm
Jeu tape supérieure/tube - Jeu tape inférieure/tube		OK	< 0,5 mm

**TEST**

**vérification fonction réveil mise à l'heure**

Numéro de série	<i>Serial Number</i>	19005	OK
Adresse bluetooth	<i>Bluetooth Adress</i>	70-10-676-001;C190212-0324-A	N/A
Version logicielle carte vecteur	<i>Float Board firmware revision</i>	5900A04	N/A
Version logicielle carte vecteur	<i>Measure Board firmware revision</i>	NA	N/A
Check CPU	<i>CPU Check</i>	OK	OK
Checksum	<i>Checksum</i>	B8C9	
Essai aimant	<i>Magnet test</i>	OK	OK
Mesure de la dérive de l'horloge	<i>RTC Drift control</i>	OK	< 3s / day

**mise en vide**

Vide interne + température + heure - Réglage initial	<i>Internal Vacuum + temperature + hour – Initial</i>	609	21053	18/04/2019 07:13	600 +/- 30 mBars
Vide interne + température + heure - après 24h minimum	<i>Internal Vacuum + temperature + hour – final</i>	608	21086	29/04/2019 09:54	600 +/- 30 mBars
Coefficient A	<i>A Coefficient</i>		1,619		NA
Coefficient B	<i>B Coefficient</i>		-21,290		NA

**vérifications générales**


Check général	<i>General Check</i>		OK		OK
Pression	<i>Pressure</i>		0		< 10 dbars
Température	<i>Temperature</i>		21053		°mC
Conductivité	<i>Conductivity</i>		0		N/A
Mise en route et arrêt pompe Seabird	<i>SBE Pump</i>		OK		OK
N° IMEI	<i>IMEI Number</i>		300234068703090		N/A
Carte SIM	<i>SIM Number</i>		NA		N/A
Tension piles à vide	<i>Battery Voltage</i>		10800		> 10400 mV
Tension pile pendant activation Pompe	<i>battery voltage (hydraulic pump ON)</i>		10400		> 10000 mV

**vérification fonction émission Argos**

Période			NA		OK
Emission ARGOS (niveau)			NA		> 80
Adresse 411C7AB			NA		411c7(ab)
Reset			NA		OK

**vérification fonction émission IRIDIUM**

Temps d'acquisition GPS	<i>GPS Time Acquisition</i>		41		<72 s
Reprogrammation RTC flotteur	<i>RTC Float programmation</i>		OK		OK
Réception télécommande	<i>Telecommand reception</i>		OK		OK
Emission paquet technique	<i>Technical packet transmission</i>		OK		OK

	<b>Integration &amp; Final Test</b>		<b>60-16-082-005 MES2</b>	
	<b>FLOAT ARVOR I NAOS</b>		Rev	3

Réception par mail des données	<i>Data Mail reception</i>	<b>OK</b>	OK
Réception sur serveur Rudics	<i>Rudics server reception</i>	<b>NA</b>	OK
<b>vérification fonction hydraulique</b>			
Fonctionnement hydraulique	<i>Hydraulic test</i>	<b>OK</b>	OK
Temps d'ouverture pompe (ré-obtention niveau bas)	<i>Pump total time</i>	<b>NA s</b>	< 40 s
<b>vérification satellite</b>			
Critères Testsat OK		<b>NA</b>	
<b>vérification finale</b>			
Masse totale	<i>Total Weight</i>	<b>19955 g</b>	N/A
Lest ajouté	<i>Lest Weight</i>	<b>476 g</b>	N/A
Conformité à la commande (Paramètres mission, techniques, vecteur, Iridium, capteur )	<i>Parameter Check</i>	<b>OK</b>	N/A
réveil-heure -autotest CPU-départ mission (AR OFF)		<b>OK</b>	OK
Amorçage pompe	<i>Hydraulic pump preparation</i>	<b>OK</b>	OK
étiquette-stockage	<i>Sticker - Storage</i>	<b>OK</b>	OK

Opérateur |\_SMA\_| Date |\_2019/4/30\_| Visa |\_\_\_\_\_|